This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)

INTAKE AIR CONTROL DEVICE FOR VEHICLE ENGINE

Patent number:

JP4148023

Publication date:

1992-05-21

Inventor:

NAKAI HIDEO

Applicant:

MITSUBISHI MOTORS CORP

Classification:

- international:

F02B29/08; F02D13/02; F02D45/00

- european:

Application number:

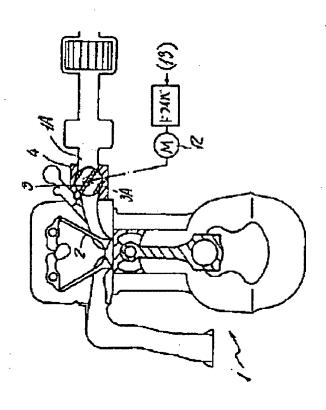
JP19900271437 19901009

Priority number(s):

Abstract of JP4148023

PURPOSE:To improve a volumetric efficiency of intake air when a poppet valve is fully opened for respective speed ranges by adjusting the open/close timing of a rotary valve with the rotary valve changed in rotating phase with respect to the open/close timing of the poppet valve based on engine revolution and an intake air flow rate or information on the position of an accelerator.

CONSTITUTION: A rotary valve 3 which opens/closes an intake manifold 1A, is disposed within the intake manifold 1A communicated with the combustion chamber of an engine main body 1 separately from a poppet valve 2 which opens/closes an intake air port. And the rotary valve 3 is rotatably supported within a valve housing 4 provided for the intake manifold 1A, and the rotary pivot 3A of the rotary valve 3 is connected to the output shaft of a driving motor 12 via a phase changing mechanism. Furthermore, the rotating direction and the amount of rotation of the driving motor 12 are controlled by a control section 13. And in the control section, open/close timing is adjusted with the rotary valve 3 changed in rotating phase with respect to the open/close timing of the poppet valve 2 based on engine revolution and an intake air flow rate or information on the position of an accelerator.



Data supplied from the **esp@cenet** database - Worldwide

THIS PAGE BLANK (USPTO)

19日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

◎ 公開特許公報(A) 平4-148023

®Int. Cl. ⁵

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)5月21日

F 02 B 29/08 F 02 D 13/02 45/00

D F 312 N 6502-3 G 6502-3 G 8109-3 G

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全6頁)

60発明の名称

自動車用エンジンの吸気制御装置

②特 願 平2-271437

❷出 願 平2(1990)10月9日

の発明者 の出願 人 井 英夫

東京都港区芝5丁目33番8号 三菱自動車工業株式会社内

三菱自動車工業株式会 東京都港区芝 5 丁目33番 8 号

社

四代 理 人 弁理士 樺 山 亨

明相

発明の名称

自動車用エンジンの吸気制御装置

特許請求の範囲

1.燃焼室に連通する吸気ポートを開閉するポペッ ト弁と、

上記ポペット弁に対して、吸気方向上流側に位置して回転可能とされ、吸気路を開閉するロータリ弁と、

上記ロータリ弁の支輪を出力軸とし、エンジンのクランク回転力を入力として上記出力軸に伝達するとともに、このクランク回転位相に対して上記出力軸の回転位相を変化させる構造を備えた位相可変機構と、

上記位相可変機構における上記出力軸の回転位相を変化させる駆動部と、

エンジンの回転数、上記吸気の流量あるいはア クセルポジションを入力情報として取り入れ、上 記範動部への駆動信号を出力する制御部とを備え、 上記制御部は、エンジン回転数及び上記吸気流

量若しくはアクセルポジション情報を基にして、

発明の詳細な説明 (産業上の利用分野)

本発明は、自動車用エンジンの吸気制御装置に関し、さらに詳しくは、体積効率を向上させるための制御構造に関する。

特徴とする自動車用エンジンの吸気制御装置。

特問平4-148023(2)

(従来の技術)

関知のように、自動車用エンジンにおける吸気 系にあっては、インテークマニホールドから燃焼 室に連通している吸気ポートの開閉をポペット弁 により行うようになっている。

そして、このポペット弁は範動カムにより開閉 タイミングを設定され、ピストンの上死点到違以 前に開放されて混合気を燃焼室内に取り込む。 (発明が解決しようとする課題)

ところで、上述したポペット弁を用いた吸気構造においては、高速、低速およびこの間の中速域でスロットル弁が全開された場合、各速度域での出力を向上させる要因として吸気効率、換言すれば、吸気の体積効率を向上させることがあり、この効率の向上が望まれている。

つまり、アクセル全開時での低速走行時には、 上述したポペット弁による吸気行程において、吸 気流速が低いことが原因して吸気慣性を大きく取 ることができず、一旦、燃焼室内に導入した吸気 がピストンの上昇にあわせてインテークマニホー

上記出力権の回転位相を変化させる駆動部と、エセジンの回転数、上記吸気の流量あるいはアクルポジションを入力情報として翻訳とを確立、上記を動物部とを確立といる。というないという。というないは、エンジンコン情報を基にして、上記にはアクセルポジション情報を基にして、上記の回はアクロの関閉時期を顕整することを特徴としている。

(作 用)

ルド便に押し戻される現象が生じやすくなり、 燃焼室内での吸気の体積効率を低下させ易くなるのを防ぐ必要があり、また、 高速域と低速域との間の中速域では、吸気の充填効率を上げることが必要とされる。

そこで、本発明の目的は、上述した従来の吸気 構造における要求に鑑みて、各速度域における全 開時での吸気の体積効率を改善して、各速度域で の出力向上が可能な構造を備えた自動車用ンジン の吸気制御装置を得ることにある。

(課題を解決するための手段)

この目的を達成するため、本発明は、燃焼室に 連通する吸気ポートを開閉するポペット弁と、

上記ポペット弁に対して、吸気方向上流側に位置して回転可能とされ、吸気路を関閉するロータリ弁と、上記ロータリ弁の支軸を出力軸とし、エンジンのクランク回転力を入力として上記出力軸の回転位相を変化させる構造を備して上記出力軸の回転位相を変化する機構におけるた位相可変機構と、上記位相可変機構における

本発明によれば、ポペット弁の全関時において、高速域においては、ロータリ弁の開度をポペット 弁の開放により得られる通気面積、オーバーラップが最大となる状態に設定でき、混合気の吸入時間を最大とすることができる。

また、低速域においては、吸気慣性、吸気共鳴
あいは駅動の果等の吸気の動的効果を利用して、吸気ではないでは、吸気が関係を利用して、では、ないでは、カータリ弁のでは、カータリ弁ができ、ことでは、カースを大きないでき、そので、気のを増が、ないできなができる。

(宝 族 例)

以下、第1図乃至第6図において、本発明実施例の詳細を説明する。

第1回は、本発明実施例による吸気制御装置を 適用する自動車用エンジンの概略構成を示す図で あり、同図において、符号1は、エンジン本体を

特間平4-148023 (3)

示している.

すなわち、エンジン本体1の燃焼室に遠通するインテークマニホールド1A中には、矢印で示す吸気方向における吸気ポートの上流側には、吸気ポートを関閉するポペット弁2とは別にインテークマニホールド1Aを開閉するために回転可能に設けてあるロータリ弁3が位置している。

上述したロータリ弁3は、インテークマニホールド1A中に設けてある弁ハウジング4内に回転可能に支持されており、このロータリ弁3の回転支輸3Aは、後述する位相可変機構に付設されているエンジン側からの駆動力伝達機構によって回転駆動される。

すなわち、位相可変機構5は、その模型図を示す第2回において、遊星歯車機構によって構成してあり、この機構におけるサンギヤ6は、エンジ・のクランク軸の回転を駆動源とするベルト伝達機構に用いられるプーリ6Aの軸と一体に設けてある。

そして、このサンギヤ6は、外周面の等分位置、 本実施例では3等分された位置で遊星ギヤ7と噛

助ギヤ10に対する回転開始位置の位相可変制御を 行い、換言すれば、回転位相を調整制御するよう になっている。

すなわち、上述した制御部13は、第3回に示すよシステム構成回において、例えば、マイクロコンピュータにより構成されており、このマイクロコンピュータに付設してあるI/Oインターフェース(回示されず)を介した入力側には、エアンロをセンサからのエンジン回転数情報、エアスに担けをからの吸気流量情報、水温情報、アクセルポジションスイッチのアレーキング情報およびイグニッションスイッチからのアクーキング情報およびイグニッションスイッチからのアクータ情報がそれぞれ入力されるようになっている。

そして、上述したマイクロコンピュータの出力 側には、駆動モータ12の駆動回路(ドライバ)が接続してあり、この駆動回路に対し位相センサ12A を内蔵した駆動モータ12が接続してある。

上述した駆動モータ12の位相センサ12Aは、上

み合っており、そして、遊星ギヤ7は、キャリアとして設けてあるウォールホィール8により回転 自在に支持されている。

上述した遊星ギヤ7は、その外房に位置するリングギヤ9の内歯9Aに噛み合っており、このリングギヤ9の外周に形成された外歯9Bには、ロータリ升3の駆動軸と一体の駆動ギヤ10が噛み合っている。従って、クランク軸の回転は、サンギヤ6を介して遊星ギヤ7に伝達され、この遊星ギヤ7がウェームホイール8とともにサンギヤ6の回りを公転することで駆動ギヤ10を回転させてロータリ升3への回転力の伝達が行われる。

一方、上述したウォームホィール8には、ウォームギヤ11が噛み合っており、このウォームギヤ11は、駆動モータ12の出力軸に一体に設けてある。この駆動モータ12は、正逆回転可能なステッピングモータが用いられており、その回転方向および回転量を後述する制御部13により設定されることで、リングギヤ9に噛み合うロータリ弁用の駆

述したマイクロコンピュータに対して位相情報を 出力し、位相制御の状況を判別させるようになっ ている。

本実施例における制御部13においては、エアフローセンサ(AFS)からの信号と回転数センサからの信号とでエアフローセンサを用いた場合のアクセル全関領域および各速度域を第4図(A)に示すマップから判別し、また、アクセルポジションセンサを用いた場合とによりアクセルポジションセンサを用いた場合のアクセル全関領域および各速度域を第4図(B)に示すマップによって判別して、全関時での各速度域でのポペット弁2に対するロータリ弁3の関関タイミングの位相を変化させるようになっている

すなわち、第5回は、ポペット弁2の関閉期間 に対するロータリ弁3の関閉期間をクランク角を 基準として表した関閉タイミングであり、同圏に おいて、アクセル全関時でのポペット弁3の関題 時期に対して、高速域では、ポペット弁の関閉期

45

特開平4-148023(4)

間の全域をオーバラップさせるように位相を設定し(第5図(A)参照)、低速域では、ポペット弁3の開放時期よりも遠く吸気を開始すると共にポペット弁3の閉時期よりも早く吸気の導入を終了させる期間を得られるように位相を設定し(第5図(B)参照)、そして、中速域では、ポペット弁3の開放開始時期よりも遅開きとなるように位相を設定するようにしてある(第5図(C)参照)。

 開きすることで、ピストンの下降行程での負圧を 利用して吸気の流速を大きくすることで体積効率 を上げることとなる。

本実施例は以上のような構成であるから、その 動作は制御部の動作を説明するために第5回に示 したフローチャートにより説明すると、次の通り

すなわち、エアフローセンサ (AFS)からの吸気 量情報あるいはアクセルペダルセンサ (APS)から のアクセル踏み込み量情報と回転数センサからの エンジン回転数情報とが入力されると、第4回に 示したマップのいずれかを選択してアクセル全関 に相当しているかを判別すると共に、全関時であ る場合には、回転数情報を基に高速域、低速域、 そして中速域の各速度域の判別を行う。

そして、この速度域の判別結果に応じて、第4 図に示した状態のロータリ弁3の開閉タイミング が得られるように、駆動モータ12への回転駆動信 号が出力される。

つまり、觀動モータ12が第2國中、符号αで示

す方向に回転した場合には、駆動ギヤ10は伝達経路にある各ギヤを介して高速域の位相とされている符号γで示す位置から符号αで示す方向に観動モータ12が回転した場合には(符号βで示す方向)、 駆動ギヤ10が高速域の位相とされている符号γで示す位置から符号βで示す方向に遅角する。

そして、上述した回転駆動信号による駆動モータ12の回転量および回転方向は、駆動モータ12内の位相センサ12Aによってチェックされて所定の 状態が得られるまでフィードバック制御が行われる。

(発明の効果)

以上、本発明によれば、吸気路内にポペット弁とロータリ弁とを組み合わせると共に、ロータリ 弁の関閉タイミングをアクセルの全開時において 高速域および低速域で調整できるようにしたので、 高速域ではポペット弁を開けた際の吸入時間を最 大限に設定して吸気量を十分に保証することで吸 気の体積効率を上昇させることができる。また、 低速域においては、簡内圧あるいはロータリ弁下 流側のインテークマニホールド内の圧力がピーク に達した時あるいはその直後にロータリ弁を閉じることで吸気の体積効率の低下を抑えてといる。その吹き戻しを抑えることとができる。そしてでは燃焼室内での負圧化を促進することが可能 吸気流速を大きくして吸気の上させることが可能 の結果としての体積効率を向上させることが可能

従って、各速度域においてアクセルの全開時には、出力の低下を未然に防止することができる。 図面の簡単な説明

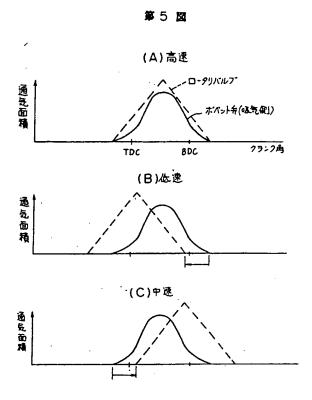
特開平4-148023 (5)

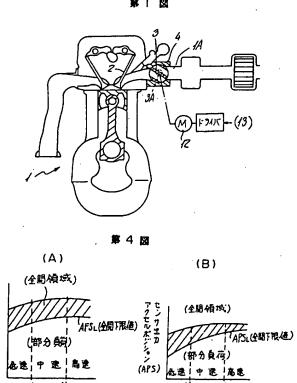
図、第6図は第3図に示した制御部の動作を説明

1···エンジン本体、lk···インテークマニホー ルド、2・・・ポペット弁、3・・・ロータリ弁、5・・・ 位相可変機構、10・・・ロータリ弁用駆動ギヤ、12・・

代理人

エアフローセンサエカFS)





化速 中 速 高速 Net Nez エンシン回転数(Ne)

Nez

Nei エンジン回転数(Ne)

特開平4-148023 (6)

